

UNA DERIVADA ALGEBRAICA ASOCIADA A UNA GENERALIZACIÓN DE LA CONVOLUCIÓN DE DITKIN Y PRUDNIKOV*

V. M. Almeida & J. Rodríguez

Abstract

In this paper we get an algebraic derivative relative to the convolution

$$(f \oplus g)(t) = \frac{D^\delta}{\Gamma(\delta)} \int_0^t f(t-\psi)g(\psi)d\psi \quad (\delta \geq 1)$$

associated to the Riemann-Liouville's fractional derivative D^δ , which is used, in addition with the respective operational calculus, to solve an integral-differential equation. Moreover we show certain convolution property for the solution of the mentioned equation.

Resumen

En este trabajo se obtiene una derivada algebraica asociada a un cálculo operacional. desarrollado para el operador derivada fraccionaria de Riemann-Liouville D^δ , con el uso de la convolución

$$(f \oplus g)(t) = \frac{D^\delta}{\Gamma(\delta)} \int_0^t f(t-\psi)g(\psi)d\psi \quad (\delta \geq 1)$$

Dicha derivada algebraica y el mencionado cálculo operacional son usados para determinar una solución de una ecuación integro-diferencial, demostrándose además una cierta propiedad de convolución para la solución obtenida.

1. Introducción

W. Kierat and K. Skornik [6], usando el cálculo operacional de Mikusinski y su correspondiente derivada algebraica [9], resolvieron la ecuación diferencial

$$t \frac{d^2x}{dt^2} + (c-t) \frac{dx}{dt} - ax = 0 \quad (c, a \in \mathbb{C})$$

* Partially supported by DGCITYT Grant BFM2003-07139 (Spain).

la cual para $c = 1$ se reduce a la ecuación diferencial de Laguerre siendo una de sus soluciones la función

$$x_a(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \binom{-a}{k} (-1)^k \frac{t^k}{\Gamma(k+1)} .$$

También demostraron que la familia de funciones $x_a(t)$ verifica la propiedad de convolución

$$\frac{d}{dt}(x_a * x_b)(t) = x_{a+b}(t) ,$$

donde $*$ representa la convolución de Mikusinski.

En este trabajo se presenta la derivada algebraica

$$\mathcal{D}f(t) = [I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta}t]f(t)$$

para la convolución

$$(f \oplus g)(t) = \frac{D^\delta}{\Gamma(\delta)} \int_0^t f(t-\psi)g(\psi)d\psi ,$$

siendo $I^\alpha f(t) = \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^t (t-\tau)^{\alpha-1} f(\tau) d\tau$ la integral fraccionaria de Riemann-Liouville y

$D^\delta = D^n I^{n-\delta}$ ($n-1 < \delta \leq n$) su correspondiente derivada fraccionaria.

La convolución \oplus se define sobre el conjunto de funciones

$$C_\delta = \{f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} \text{ uniformemente convergentes en compactos de } [0, \infty)\}$$

introducido por Alamo y Rodríguez en [2].

Usando una técnica similar a la mostrada en [6] y el apropiado cálculo operacional para \oplus , podemos obtener una solución, que denotaremos por $x_a(t)$, de la siguiente ecuación integro-diferencial.

$$\begin{cases} -\mathcal{D}(D^\delta)^2 x + (1 + \mathcal{D})D^\delta x - ax = 1 & (a \in \mathbb{C}) \quad (\delta > 1) \\ [t^{1-\delta} x(t)]_{t=0} = 0 ; [t^{1-\delta} D^\delta x(t)]_{t=0} = \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma(2\delta)} \end{cases}$$

verificándose que

$$D^\delta [x_a \oplus x_b](t) = x_{a+b}(t).$$

Además se hace uso del Teorema de semejanza de Meller [4], para obtener derivadas algebraicas asociadas a algunos operadores relacionados, vía dicho teorema, con el operador D^δ .

2. Un cálculo operacional para D^δ . La derivada algebraica \mathcal{D}

Sea $\delta > 1$ un número real. Tal y como hicieron Alamo y Rodríguez en [2], definimos el conjunto de funciones de variable real positiva y valores complejos.

$$C_\delta = \left\{ f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} \text{ uniformemente convergentes en compactos de } [0, \infty) \right\}$$

En este artículo se probó que $(C_\delta, +, \cdot_{\mathbb{C}})$ es un espacio vectorial, y se definió sobre C_δ la convolución

$$(f \oplus g)(t) = \frac{D^\delta}{\Gamma(\delta)} \int_0^t f(t-\psi)g(\psi)d\psi$$

la cual para $\delta = 1$ se reduce a la convolución de Ditkin y Prudnikov para el operador $D = \frac{d}{dt}$ [5]. También se demostró que $(C_\delta, +, \oplus)$ es un anillo unitario y conmutativo sin divisores de cero, siendo $t^{\delta-1}$ su elemento unidad.

A partir de la definición de \oplus , los autores obtuvieron la siguiente igualdad

$$t^{k\delta-1} \oplus t^{m\delta-1} = \frac{\Gamma(k\delta)\Gamma(m\delta)}{\Gamma(\delta)\Gamma[(k+m-1)\delta]} t^{(k+m-1)\delta-1} \quad (2.1)$$

la cual nos permite, haciendo un simple cálculo, establecer la siguiente proposición

Proposición 1. Sea $f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1}$ y $g(t) = \sum_{k=1}^{\infty} b_k t^{k\delta-1}$, entonces se tiene que

$$(f \oplus g)(t) = \sum_{k=1}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1}$$

Como es habitual, C_δ fue extendido a su cuerpo de fracciones $M_\delta = C_\delta \times (C_\delta - \{0\}) / \sim$, donde la relación de equivalencia \sim se definió, como es usual, por $(f_1, g_1) \sim (f_2, g_2) \Leftrightarrow f_1 \oplus g_2 = g_1 \oplus f_2$. Los elementos de M_δ fueron llamados operadores, y la clase de equivalencia del par (f, g) denotada por $\frac{f}{g}$. Las operaciones suma, multiplicación y producto por un escalar en M_δ , quedaron definidas como sigue

- $\frac{f_1}{g_1} + \frac{f_2}{g_2} = \frac{f_1 \oplus g_2 + g_1 \oplus f_2}{g_1 \oplus g_2}$
- $\frac{f_1}{g_1} \cdot \frac{f_2}{g_2} = \frac{f_1 \oplus f_2}{g_1 \oplus g_2}$

$$\bullet \alpha \frac{f}{g} = \frac{\alpha f}{g}$$

y se comprobó que C_δ es isomorfo a un subanillo de M_δ vía la aplicación

$$f(t) \longrightarrow \frac{f(t)}{t^{\delta-1}}$$

De forma análoga \mathbb{C} está embebido en M_δ , identificando cualquier $\alpha \in \mathbb{C}$ con, el llamado operador numérico, $\frac{\alpha t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}} = [\alpha]$.

Proposición 2. Sean $[\alpha]$ y $[\beta]$ operadores numéricos cualesquiera. Entonces:

- i) $[\alpha] + [\beta] = [\alpha + \beta]$
- ii) $[\alpha] \cdot [\beta] = [\alpha\beta]$

Cuando no haya lugar a confusión, denotaremos a los operadores numéricos $[\alpha]$ simplemente por α .

Alamo y Rodríguez [2] establecieron que el operador D^δ es un endomorfismo sobre C_δ y probaron que para toda función $f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1}$ en C_δ

- i) $D^\delta I^\delta f(t) = f(t)$.
- ii) $I^\delta D^\delta f(t) = f(t) - a_1 t^{\delta-1} = f(t) - [t^{1-\delta} f(t)]_{t=0} t^{\delta-1}$.
- iii) $(I^\delta)^m (D^\delta)^m f(t) = f(t) - \sum_{j=1}^m a_j t^{j\delta-1}$.

A fin de desarrollar un cálculo operacional, identificaron a la integral fraccionaria de Riemann-Liouville, I^δ , con la función $f(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \in C_\delta$, en el sentido de que

$$\frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus f(t) = I^\delta f(t)$$

y sus correspondientes iteraciones con la funciones

$$\frac{\Gamma(\delta)t^{(k+1)\delta-1}}{\Gamma[(k+1)\delta]} \quad (k \in \mathbb{N}),$$

siendo sus respectivos inversos algebraicos

$$V = \frac{\Gamma(2\delta)t^{\delta-1}}{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}} \quad y \quad V^k = \frac{\Gamma[(k+1)\delta]t^{\delta-1}}{\Gamma(\delta)t^{(k+1)\delta-1}}$$

De ahora en adelante denotaremos por $H = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \equiv I^\delta$, de modo que cuando escribamos $Hf(t)$ entenderemos $I^\delta f(t)$.

Finalmente obtuvieron las siguientes reglas operacionales para cualquier función

$$f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} \in C_\delta$$

$$\left. \begin{aligned} Vf(t) &= D^\delta f(t) + a_1 V \\ V^m f(t) &= (D^\delta)^m f(t) + \sum_{j=1}^m a_j \frac{\Gamma(j\delta)}{\Gamma(\delta)} V^{m-j+1} \end{aligned} \right\} \quad (2.2)$$

El próximo teorema, similar al dado en [7], será de utilidad para representar una solución de cierta ecuación integro-diferencial, como una serie operacional.

Teorema 1 *Supongamos que la serie de potencias*

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k z^k \quad (z, \alpha_k \in \mathbb{C})$$

es convergente en un punto $z_0 \neq 0$, es decir,

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k z_0^k = A \in \mathbb{C}.$$

Entonces la serie de potencias

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k V^{-k} = \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k H^k \quad (H^k = \frac{\Gamma(\delta)t^{(k+1)\delta-1}}{\Gamma[(k+1)\delta]})$$

is uniformemente convergente en compactos de $[0, \infty)$, por lo que representa un elemento de C_δ .

Demostración. Debemos remarcar que $V^0 = H^0 = 1 \in M_\delta$ y $1 = \frac{t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}}$ se identifica con $t^{\delta-1} \in C_\delta$.

Dado que

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k V^{-k} = \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \frac{\Gamma(\delta)t^{(k+1)\delta-1}}{\Gamma[(k+1)\delta]} = t^{\delta-1} \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]} (t^\delta)^k$$

probaremos que la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]} (t^\delta)^k$$

es uniformemente convergente en cualquier intervalo cerrado $[0, t_0]$ con $t_0 > 0$.

Sabemos que $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k z_0^k$ con $z_0 \neq 0$ es convergente. Por lo tanto, para cierto $M_0 > 0$ y

$k = 0, 1, 2, \dots$, se tiene

$$|\alpha_k| \leq \frac{M_0}{|z_0|^k}$$

También sabemos [7], ya que $(k+1)\delta > 2$ ($k \geq 1$), que

$$\frac{1}{\Gamma[(k+1)\delta]} \leq \frac{\beta^k k^\gamma}{k^k} \quad (\beta \text{ y } \gamma \text{ constantes})$$

Tomando un número fijo $t = t_0$ donde $(0 < t_0 < \infty)$, obtenemos

$$\left| \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]} (t_0^\delta)^k \right| \leq \sum_{k=0}^{\infty} \frac{M_0 \Gamma(\delta) (t_0^\delta)^k \beta^k k^\gamma}{|z_0|^k k^k} < \infty$$

lo que, por el teorema de Abel, demuestra que la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]} (t_0^\delta)^k$$

es uniformemente convergente cualquier intervalo $[0, t_0]$.

Ejemplo:

$$\begin{aligned} \frac{V}{V-a} &= (1-aH)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} \binom{-1}{k} (-1)^k a^k H^k = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(1)_k}{\Gamma(k+1)} a^k \frac{\Gamma(\delta) t^{(k+1)\delta-1}}{\Gamma[(k+1)\delta]} = \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} a^{m-1} \frac{\Gamma(\delta) t^{m\delta-1}}{\Gamma(m\delta)} = \Gamma(\delta) E_\delta(a, t) \end{aligned}$$

lo que concuerda con el resultado obtenido en [2], donde $E_\delta(a, t)$ representa la función estudiada por Al-Bassam en [1].

Ahora estamos en condiciones de definir un operador sobre C_δ , el cual actuará como derivada algebraica.

Definición 1 Sea $f \in C_\delta$. definimos el operador \mathcal{D} como sigue:

$$\mathcal{D}f(t) = [I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta} t] f(t)$$

Es necesario, para nuestro desarrollo, conocer cómo actúa \mathcal{D} sobre los elementos de C_δ .

Proposición 3. Dada cualquier función $f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} \in C_\delta$, se verifica que $\mathcal{D}f(t) \in C_\delta$. Es más, $\mathcal{D}f(t)$ se puede representar de dos formas equivalentes

$$\begin{aligned} \text{a) } [I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta} t] f(t) &= \sum_{k=2}^{\infty} b_k t^{(k+1)\delta-1} & (b_k &= a_k \frac{(1-k)\Gamma(k\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]}) \\ \text{b) } [I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta} t] f(t) &= (t^{2\delta-1}) \oplus [\sum_{k=2}^{\infty} d_k t^{k\delta-1}] & (d_k &= \frac{\Gamma(\delta)(1-k)a_k}{\Gamma(2\delta)}) \end{aligned}$$

Demostración. Es obvio que la obtención de las representaciones a) o b) demuestra que $\mathcal{D}f(t) \in C_\delta$.

$$\begin{aligned} [I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta}t]f(t) &= I^\delta \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} - \frac{I^{\delta-1}}{\delta} \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta} = \\ &= \sum_{k=1}^{\infty} (1-k)a_k \frac{\Gamma(k\delta)}{\Gamma[(k+1)\delta]} t^{(k+1)\delta-1} = \sum_{k=2}^{\infty} b_k t^{(k+1)\delta-1} \end{aligned}$$

La obtención de b) se sigue de la igualdad (2.1), ya que

$$t^{2\delta-1} \oplus t^{k\delta-1} = \frac{\Gamma(2\delta)\Gamma(k\delta)}{\Gamma(\delta)\Gamma[(k+1)\delta]} t^{(k+1)\delta-1}$$

La confirmación de que \mathcal{D} es una derivada algebraica sobre C_δ , viene dada por la siguiente proposición

Proposición 4. Sean f y g cualesquiera funciones de C_δ . Entonces se tiene:

- a) $\mathcal{D}[f(t) + g(t)] = \mathcal{D}f(t) + \mathcal{D}g(t)$
- b) $\mathcal{D}(f \oplus g)(t) = ([\mathcal{D}f] \oplus g)(t) + (f \oplus [\mathcal{D}g])(t)$

Demostración.

a) Es consecuencia inmediata del hecho de que el operador $[I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta}t]$ es lineal respecto a la suma.

b) Sean $f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1}$ y $g(t) = \sum_{k=1}^{\infty} b_k t^{k\delta-1}$. Entonces, por la Proposición 1, tenemos que:

$$\mathcal{D}(f \oplus g)(t) = \mathcal{D} \sum_{k=1}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1}$$

denotando por $c_k = \sum_{j=1}^k a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)}$ y haciendo uso de la Proposición 3. se obtiene

$$\mathcal{D}(f \oplus g)(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \sum_{k=2}^{\infty} (1-k)c_k t^{k\delta-1} \quad (2.3)$$

De manera análoga se puede probar que

$$\begin{aligned}
([\mathcal{D}f] \oplus g)(t) &= \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \sum_{k=2}^{\infty} (1-k)a_k t^{k\delta-1} \oplus \sum_{k=1}^{\infty} b_k t^{k\delta-1} = \\
&= \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \left[\sum_{k=2}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k (1-j)a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1} \right]
\end{aligned} \tag{2.4}$$

y

$$\begin{aligned}
(f \oplus [\mathcal{D}g])(t) &= \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1} \oplus \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \sum_{k=2}^{\infty} (1-k)b_k t^{k\delta-1} = \\
&= \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \left[\sum_{k=2}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k (j-k)a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1} \right]
\end{aligned} \tag{2.5}$$

Por último, es sencillo comprobar que (2.3) es la suma de (2.4) y (2.5).

Extenderemos, como es habitual, la definición de \mathcal{D} al cuerpo de fracciones M_δ .

$$\mathcal{D} \frac{f}{g} = \frac{[\mathcal{D}f] \oplus g - f \oplus [\mathcal{D}g]}{g \oplus g} \quad (f \in C_\delta, g \in C_\delta - \{0\})$$

$$\mathcal{D} \frac{p}{q} = \frac{[\mathcal{D}p] \cdot q - p \cdot [\mathcal{D}q]}{q^2} \quad (p \in M_\delta, q \in M_\delta - \{0\})$$

La siguiente proposición pone de manifiesto el buen comportamiento de la derivada algebraica sobre algunos elementos de M_δ . Lo que nos será de utilidad en las aplicaciones.

Proposición 5. Sean $1 = \frac{t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}}$ el elemento unidad de M_δ , $0 = \frac{0}{t^{\delta-1}}$, $V = \frac{1}{H}$ el inverso algebraico de H en M_δ y $n \in \mathbb{N}$. Entonces:

a) $\mathcal{D}1 = 0$

b) $\mathcal{D}\alpha = 0 \quad \left(\alpha = \frac{\alpha t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}} \right)$

c) $\mathcal{D}(\alpha p) = \alpha \mathcal{D}p \quad (\forall p \in M_\delta)$

d) $\mathcal{D}H^n = -nH^{n+1}$

e) $\mathcal{D}V^n = nV^{n-1}$

f) $\mathcal{D}(1 - \alpha H)^n = n\alpha H^2(1 - \alpha H)^{n-1}$

$$g) \mathcal{D}(V - \alpha)^n = n(V - \alpha)^{n-1}$$

Demostración. Para probar a) y b) se necesita un simple cálculo:

$$\mathcal{D}1 = \mathcal{D} \frac{t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}} = \frac{[\mathcal{D}t^{\delta-1}] \oplus t^{\delta-1} - t^{\delta-1} \oplus [\mathcal{D}t^{\delta-1}]}{t^{\delta-1} \oplus t^{\delta-1}} = 0$$

$$\mathcal{D}\alpha = \mathcal{D} \frac{\alpha t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}} = \frac{\alpha([\mathcal{D}t^{\delta-1}] \oplus t^{\delta-1}) - \alpha[t^{\delta-1} \oplus (\mathcal{D}t^{\delta-1})]}{t^{\delta-1} \oplus t^{\delta-1}} = 0$$

c) es consecuencia de b) y del hecho de que \mathcal{D} es una derivada algebraica. Para probar d) se usará el método de inducción matemática:

$$\begin{aligned} \mathcal{D}H &= (I^\delta - \frac{I^{\delta-1}}{\delta} t) \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} = \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma(2\delta)} \left[\frac{\Gamma(2\delta)}{\Gamma(3\delta)} t^{3\delta-1} - \frac{\Gamma(2\delta+1)}{\Gamma(3\delta)\delta} t^{3\delta-1} \right] = \\ &= -\frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma(3\delta)} t^{3\delta-1} = -H^2 \end{aligned}$$

y

$$\mathcal{D}H^{k+1} = \mathcal{D}(H \cdot H^k) = [\mathcal{D}H] \cdot H^k + H \cdot [\mathcal{D}H^k] = -(k+1)H^{k+2}$$

Para e) téngase en cuenta que $V = \frac{1}{H}$, por lo que no es difícil ver que $\mathcal{D}V = 1$ usando a) y d), para luego volver a usar inducción. Finalmente, para demostrar f) y g), nótese que

$$\begin{aligned} \mathcal{D}(1 - \alpha H)^n &= \mathcal{D} \left[\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-\alpha H)^{n-k} \right] = - \sum_{k=0}^{n-1} \binom{n}{k} (-\alpha)^{n-k} (n-k) H^{n-k+1} = \\ &= - \sum_{k=0}^{n-1} n \binom{n-1}{k} (-\alpha) H^2 (-\alpha H)^{n-k-1} = n\alpha H^2 (1 - \alpha H)^{n-1} \end{aligned}$$

y como quiera que $(V - \alpha)^n = \left(\frac{1}{H} - \alpha\right)^n = \frac{(1 - \alpha H)^n}{H^n}$, usando f), d) y la definición de \mathcal{D} sobre M_δ la demostración queda concluida.

Nota: La última proposición también es válida para $n \in \mathbb{Z}$, dado que para cualquier $p \in M_\delta - \{0\}$:

$$p^{-n} = \frac{1}{p^n}$$

El recíproco de b) también es cierto.

Proposición 6. Dado $p \in M_\delta$, si $\mathcal{D}p = 0$ entonces p es un operador numérico.

Demostración. Sea $p = \frac{f}{g}$ y $\mathcal{D}p = 0$. Dado que $\mathcal{D}p = \frac{([\mathcal{D}f] \oplus g)(t) - (f \oplus [\mathcal{D}g])(t)}{(g \oplus g)(t)}$ se sigue:

$$([\mathcal{D}f] \oplus g)(t) - (f \oplus [\mathcal{D}g])(t) = 0 \tag{2.6}$$

Si denotamos por $f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k t^{k\delta-1}$ y $g(t) = \sum_{k=1}^{\infty} b_k t^{k\delta-1}$, tenemos que

$$([\mathcal{D}f] \oplus g)(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \left[\sum_{k=2}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k (1-j)a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1} \right]$$

y

$$(f \oplus [\mathcal{D}g])(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(2\delta)} \oplus \left[\sum_{k=2}^{\infty} \left\{ \sum_{j=1}^k (j-k)a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} \right\} t^{k\delta-1} \right]$$

Por lo tanto, (2.6) implica que

$$\sum_{j=1}^k (1+k-2j)a_j b_{k-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(k-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(k\delta)} = 0 \quad (\forall k \geq 2) \quad (2.7)$$

Supongamos ahora que $b_1 \neq 0$. Si tomamos en (2.7) $k=3$ y $k=4$ se obtiene respectivamente

$$a_1 b_2 = a_2 b_1 \quad y \quad a_1 b_3 = a_3 b_1$$

a continuación es fácil probar que $a_m b_n = a_n b_m$ cuando $a_1 b_n = a_n b_1$ y $a_1 b_m = a_m b_1$.

Finalmente, para poder obtener que $a_1 b_k = a_k b_1$ para todo $k \geq 2$ tendremos en cuenta las siguientes igualdades:

($k=2r$)

$$\begin{aligned} & \sum_{j=1}^{2r} (1+2r-2j)a_j b_{2r-j+1} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(2r-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(2r\delta)} = \\ & = \sum_{j=1}^r (1+2r-2j)(a_j b_{2r-j+1} - a_{2r-j+1} b_j) \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(2r-j+1)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma(2r\delta)} \end{aligned}$$

($k=2r+1$)

$$\begin{aligned} & \sum_{j=1}^{2r+1} (2+2r-2j)a_j b_{2r+2-j} \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(2+2r-j)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma((2r+1)\delta)} = \\ & = \sum_{j=1}^r (2+2r-2j)(a_j b_{2r+2-j} - a_{2r+2-j} b_j) \frac{\Gamma(j\delta)\Gamma[(2+2r-j)\delta]}{\Gamma(\delta)\Gamma((2r+1)\delta)} \end{aligned}$$

Por lo tanto si $b_1 \neq 0$ podemos establecer que $a_k = \frac{a_1}{b_1} b_k$ para todo $k \geq 1$, en otras palabras

$$\frac{f}{g} = \frac{\alpha g}{g} = \frac{\alpha t^{\delta-1}}{t^{\delta-1}} = [\alpha] \quad (\alpha = \frac{a_1}{b_1})$$

Para terminar la demostración basta hacer notar que en caso de que $b_1 = 0$ y $a_1 \neq 0$ es fácil comprobar que $b_k = 0$ para todo k , en contradicción con el hecho de que $g(t) \in \mathcal{C}_\delta - \{0\}$. Luego si $b_1 = 0$ entonces $a_1 = 0$, y comenzaríamos con $b_2 \neq 0$ y así sucesivamente.

Como aplicación de los resultados obtenidos, resolveremos la siguiente ecuación integro-diferencial

$$\begin{cases} -\mathcal{D}(D^\delta)^2 x(t) + (1 + \mathcal{D})D^\delta x(t) - ax(t) = 1 & (x(t) \in C_\delta) \quad (a \in \mathbb{C}) \\ [t^{1-\delta} x(t)]_{t=0} = 0 ; [t^{1-\delta} D^\delta x(t)]_{t=0} = \frac{\Gamma(\delta)}{\Gamma(2\delta)} \end{cases} \quad (2.8)$$

Teniendo en cuenta (2.2) y la Proposición 5, la ecuación (2.8) se transforma en

$$\frac{\mathcal{D}x(t)}{x(t)} = \frac{a-1}{V} - \frac{a}{V-1} = \frac{H[H(1-a)-1]}{1-H} \quad (2.9)$$

Proposición 7.

a) $x_a = H(1-H)^{-a} \in M_\delta$ es una solución de (2.9)

b) $x_a(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{2\delta-1}}{\Gamma(a)} {}_1\Psi_1 \left[\begin{matrix} (a, 1); \\ (2\delta, \delta); \end{matrix} t^\delta \right]$ es una solución de (2.8)

c) $D^\delta(x_a \oplus x_b)(t) = x_{a+b}(t)$,

donde

$${}_1\Psi_1 \left[\begin{matrix} (a, b); \\ (c, d); \end{matrix} t \right] = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Gamma(kb+a) t^k}{\Gamma(kd+c) k!}$$

representa la función hipergeométrica generalizada de Wright, (cf. [10]).

Demostración.

a) El Teorema 1 nos permite representar al operador $(1-H)^{-a}$ como la serie,

$$\begin{aligned} \mathcal{D}(1-H)^{-a} &= \mathcal{D} \left[1 + \sum_{k=1}^{\infty} \binom{-a}{k} (-1)^k \frac{\Gamma(\delta)t^{(k+1)\delta-1}}{\Gamma[(k+1)\delta]} \right] = \\ &= \sum_{k=1}^{\infty} (-a) \binom{-a-1}{k-1} (-1)^{k-1} \frac{\Gamma(\delta)t^{(k+2)\delta-1}}{\Gamma[(k+2)\delta]} = (-a)H^2(1-H)^{-a-1} \end{aligned}$$

Por lo tanto

$$\frac{\mathcal{D}[H(1-H)^{-a}]}{H(1-H)^{-a}} = \frac{H[H(1-a)-1]}{1-H}$$

b) El operador $x_a = H(1 - H)^{-a}$ admite la siguiente representación como función de C_δ

$$\begin{aligned} x_a &= H(1 - H)^{-a} = \sum_{k=0}^{\infty} \binom{-a}{k} (-1)^k H^{k+1} = \Gamma(\delta) t^{2\delta-1} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(a)_k}{\Gamma(k+1)} \frac{t^{k\delta}}{\Gamma[(k+2)\delta]} = \\ &= \frac{\Gamma(\delta) t^{2\delta-1}}{\Gamma(a)} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Gamma(k+a)}{\Gamma(k\delta+2\delta)} \frac{t^{k\delta}}{\Gamma(k+1)} \end{aligned}$$

Luego, (cf.[10, pag.50]),

$$x_a(t) = \frac{\Gamma(\delta) t^{2\delta-1}}{\Gamma(a)} {}_1\Psi_1 \left[\begin{matrix} (a, 1); \\ (2\delta, \delta); \end{matrix} t^\delta \right]$$

c) Es consecuencia de los apartados anteriores, ya que

$$(x_a \oplus x_b)(t) = H(1 - H)^{-a} H(1 - H)^{-b} = H^2(1 - H)^{-(a+b)}$$

Nota: Si $-a \in \mathbb{N}$, la serie que comparece en la demostración de esta última proposición, se reduce a un polinomio de grado fraccionario.

3. Una derivada algebraica asociada al operador D_β^δ

En esta sección usaremos la derivada algebraica \mathcal{D} y algunos resultados presentados en [3] para obtener una derivada algebraica asociada al operador D_β^δ , el cual puede considerarse como una generalización de D^δ .

Teorema 2 Si $T : X \rightarrow \hat{X}$ es un isomorfismo entre los espacios vectoriales X y \hat{X} , y $\hat{L} : \hat{X} \rightarrow \hat{X}$ es un operador lineal en \hat{X} con una convolución asociada $\hat{*} : \hat{X} \times \hat{X} \rightarrow \hat{X}$, entonces la operación $x * y = T^{-1}(Tx\hat{*}Ty)$ es una convolución para el operador $L = T^{-1}\hat{L}T$ in X .

Este teorema se conoce como el teorema de semejanza de Meller y puede encontrarse en [4].

El teorema de Meller fue usado en [3] para establecer que se puede obtener una derivada algebraica $\mathcal{D} = T^{-1}\hat{\mathcal{D}}T$ asociada a $*$ si se tiene la correspondiente derivada $\hat{\mathcal{D}}$ asociada a $\hat{*}$. Además se demostró que si $\hat{*}$ no tiene divisores de cero, lo que implica que $*$ tampoco los tiene, entonces el isomorfismo T puede ser extendido a los correspondientes cuerpos de fracciones \mathcal{M} y $\hat{\mathcal{M}}$ mediante la expresión

$$T\left(\frac{f}{g}\right) = \frac{Tf}{Tg} \text{ para todo } \frac{f}{g} \in \mathcal{M}.$$

Más aún se comprobó que cuando existiese un elemento $\hat{l} \in \hat{X}$ que verificase $\hat{W}\hat{f} = \hat{l}\hat{*}\hat{f}$, para cualquier $\hat{f} \in \hat{X}$, donde \hat{W} representa el operador inverso por la derecha de \hat{L} , entonces también existirá un elemento $l = T^{-1}(\hat{l}) \in \mathcal{M}$ tal que $Wf = l * f$, siendo W el operador inverso por la derecha de L . Observamos que el isomorfismo $T : \mathcal{M} \rightarrow \hat{\mathcal{M}}$ aplica $s = \frac{1}{l}$ en $\hat{s} = \frac{1}{\hat{l}}$

Finalmente fue demostrada la siguiente proposición.

Proposición 8. *Las siguientes aseveraciones son ciertas:*

1. Si $\hat{D}\hat{s} = 1$ entonces $\mathcal{D}s = 1$
2. Si $\hat{D}1 = 0$ entonces $\mathcal{D}1 = 0$
3. Si $\hat{D}\hat{s}^n = n\hat{s}^{n-1}$ entonces $\mathcal{D}s^n = ns^{n-1}$
4. Si $\hat{D}\hat{l}^n = -n\hat{l}^{n+1}$ entonces $\mathcal{D}l^n = -nl^{n+1}$

Estamos ahora en condiciones de ampliar este resultado, afirmando que cuando \hat{D} verifique la Proposición 5, entonces \mathcal{D} también la satisface.

Proposición 9.

1. Si $\hat{D}\hat{\alpha} = 0$ entonces $\mathcal{D}\alpha = 0$, siendo $\hat{\alpha}$ y α operadores numéricos.
2. Si $\hat{D}(\hat{\alpha}\hat{p}) = \hat{\alpha}\hat{D}\hat{p}$ entonces $\mathcal{D}(\alpha p) = \alpha\mathcal{D}p$, donde \hat{p} y p operadores cualesquiera.
3. Si $\hat{D}(1 - \hat{\alpha}\hat{l})^n = n\hat{\alpha}\hat{l}^2(1 - \hat{\alpha}\hat{l})^{n-1}$, entonces $\mathcal{D}(1 - \alpha l)^n = n\alpha l^2(1 - \alpha l)^{n-1}$.
4. Si $\hat{D}(\hat{s} - \hat{\alpha})^n = n(\hat{s} - \hat{\alpha})^{n-1}$, entonces $\mathcal{D}(s - \alpha)^n = n(s - \alpha)^{n-1}$.

Demostración.

Se sigue, haciendo un simple cálculo, del hecho de ser T un isomorfismo de cuerpos.

Además, \mathcal{D} verifica la Proposición 6 siempre y cuando la verifique \hat{D} .

Proposición 10. *Si $\hat{D}\hat{p} = 0$ implica que \hat{p} es un operador numérico, entonces $\mathcal{D}p = 0$ implica que p es también un operador numérico.*

Es más, podemos identificar la expresión operacional de $x_{a,\beta}$ con la suma de una serie operacional.

Proposición 12. Si la serie de potencias

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k H^k$$

representa un elemento de C_δ , entonces la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k H_\beta^k$$

representa un elemento de $C_{\beta(\delta)}$.

Demostración. Es consecuencia del hecho de que si la serie de potencias $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k t^k$ es uniformemente convergente en un intervalo cerrado $[0, t_0]$, entonces $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k (t^\beta)^k$, también lo es para $\beta > 0$ en $[0, t_0^\beta]$.

Como la serie $\sum_{k=0}^{\infty} \binom{-a}{k} (-1)^k H^{k+1}$ converge a $H(1-H)^{-a}$, se sigue que la serie

$$\sum_{k=0}^{\infty} \binom{-a}{k} (-1)^k H_\beta^{k+1}$$

converge a $H_\beta(1-H_\beta)^{-a} = T^\beta[H(1-H)^{-a}]$. Por lo tanto

$$x_{a,\beta} = H_\beta(1-H_\beta)^{-a} = \frac{\Gamma(\delta)t^{\beta(2\delta-1)}}{\Gamma(a)} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Gamma(k+a)}{\Gamma(k\delta+2\delta)} \frac{t^{k\beta\delta}}{\Gamma(k+1)}$$

Este último resultado nos permite establecer la siguiente proposición.

Proposición 13. La función $x_{a,\beta}(t) = \frac{\Gamma(\delta)t^{\beta(2\delta-1)}}{\Gamma(a)} {}_1\Psi_1 \left[\begin{matrix} (a, 1); \\ (2\delta, \delta); \end{matrix} t^{\beta\delta} \right]$ es una solución de la ecuación

(3.1) que verifica

$$D_\beta^\delta [x_{a,\beta} \otimes x_{b,\beta}](t) = x_{a+b,\beta}(t)$$

References

- [1] M.A. Al-Bassam, "On generalized power series and generalized operational calculus and its applications", *Nonlinear analysis*, 51-88, World Sci. Publishing, Singapore, (1987).

- [2] **J.A. Alamo and J. Rodríguez**, "Cálculo operacional de Mikusinski para el operador de Riemann-Liouville y su generalizado", *Rev. Acad. Canar. Cienc.*, 1 (1993), 31-40.
- [3] **V.M. Almeida and J. Rodríguez**, "The Meller's theorem and the algebraic derivative", *Integral Transforms and Special Functions*, 10(1) (2000), 1-12.
- [4] **I.H. Dimovski**, "Convolutional Calculus", *Kluwer Academic Publishers*, Dordrecht (1990).
- [5] **Ditkin and Proudnikov**, "Integral Transforms and Operational Calculus", *Pergamon Press*, Oxford (1965).
- [6] **W. Kierat and K. Skornik**, "A remark on solutions of the Laguerre differential equation", *Integral Transforms and Special Functions*, 1(4) (1993), 315-316.
- [7] **Y.F. Luchko and H.M. Srivastava**, "The exact solution of certain differential equations of fractional order by using operational calculus", *Computers Math. Applic.*, Vol. 29(No. 8) (1995), 73-85.
- [8] **A.C. McBride**, "Fractional calculus and integral transforms of generalized functions", *Pitman Adv. Publ. Program.*, London (1979).
- [9] **J. Mikusinski**, "Operational Calculus", *Pergamon*, Oxford (1959).
- [10] **H.M. Srivastava, H.L. Manocha**, "A Treatise on Generating Functions", *Ellis Horwood*. (1984)

Departamento de Análisis Matemático - Universidad de La Laguna
 La Laguna (Tenerife) - Canary Islands
 Spain.